

**3 – Маъзу. Текисликда ва fazoda affin koordinatalar sistemasi. Kesmani berilgan nisbatda bo`lish. To`g`ri burchakli dekart koordinatalar sistemasi.**

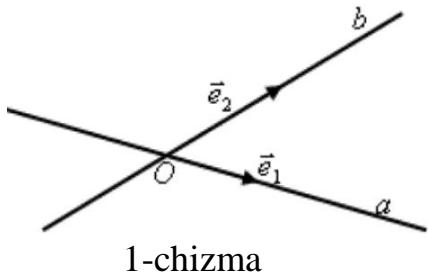
**Ikki nuqta orasidagi masofa. Текисликда orientatsiya.**

**Режа:**

1. Текисликда ва fazoda affin koordinatalar sistemasi.
2. Kesmani berilgan nisbatda bo`lish.
3. To`g`ri burchakli dekart koordinatalar sistemasi.
4. Ikki nuqta orasidagi masofa.
5. Текисликда orientatsiya.

**Tekislikdagi affin koordinatalar sistemasi**

Tekislikda  $O$  nuqtaga qo'yilgan ikkita  $\vec{e}_1, \vec{e}_2$  bazis vektorlar berilgan bo'lsin (16-chizma). Bu vektorlar orqali o'tuvchi  $a$  va  $b$  to'g'ri chiziqlarni olamiz ( $a \cap b = 0$ ).



**1 - Ta'rif.** Musbat yo'nalishlari mos ravishda  $\vec{e}_1, \vec{e}_2$  vektorlar bilan aniqlanuvchi  $a$  va  $b$  to'g'ri chiziqlardan iborat bo'lgan sistema tekislikdagi affin koordinatalar sistemasi deyiladi va  $O, \vec{e}_1, \vec{e}_2$  yoki

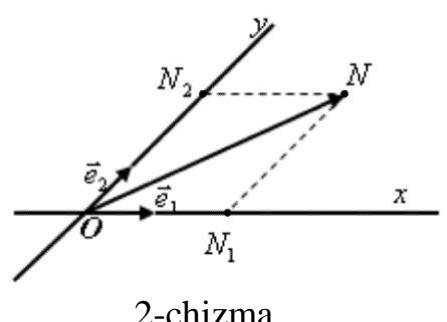
$(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  ko'rinishda belgilanadi.  $O$  nuqta koordinatalar boshi  $\vec{e}_1, \vec{e}_2$  vektorlarni koordinat vektorlar deyiladi;  $a$  to'g'ri chiziqni  $Ox$  bilan belgilab absissalar o'qi,  $b$  to'g'ri chiziqni esa  $Oy$  bilan belgilab ordinatalar o'qi deb ataladi.

Tekislikda  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  affin koordinatalar sistemasi berilgan bo'lsin. Shu tekislikda birorta  $N$  nuqtani olaylik (2- chizma )  $\overrightarrow{ON}$  vektorni  $N$  nuqtaning radius vektori deyiladi.

$\overrightarrow{ON}$  vektorni hamma vaqt bazis

vektorlari buyicha yoyib yozish mumkin:

$$\overrightarrow{ON} = x\vec{e}_1 + y\vec{e}_2 \quad (8.1)$$



$x, y \in R$ .  $x, y$  sonlar  $\overrightarrow{ON}$  radius

vektorning koordinatalari deyiladi va  $\overrightarrow{ON}(x; y)$  kabi yoziladi.

Radius vektorning  $x, y$  koordinatalari  $N$  nuqtaning ham koordinatalari deyiladi va uni  $N(x, y)$  kabi belgilaymiz. Bunda  $x$  soni  $N$  nuqtaning absissasi yoki birinchi koordinatasi,  $y$  son esa  $N$  nuqtaning ordinatasi yoki ikkinchi koordinatasi deyiladi.

Xullas, tekislikda affin koordinatalar sistemasi berilsa, istalgan  $N$  nuqtaga uning koordinatalari bo'lmish bir juft  $x, y \in R^2 = R \times R$  sonlar mos keladi, aksincha, ma'lum tartibda olingan  $x, y \in R$  sonlariga, koordinatalari shu sonlardan iborat bitta  $N$  nuqta mos keladi.

Haqiqatan, tekislikda  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  affin koordinatalar sistemasi berilgan bo'lsin (17-chizma) absissalar o'qiga  $O$  nuqtadan boshlab  $\overrightarrow{ON}_1 = x\vec{e}_1$  vektorni, ordinatalar o'qiga esa  $\overrightarrow{ON}_2 = y\vec{e}_2$  vektorlarni qo'yib,  $N_1$  va  $N_2$  nuqtalardan  $Oy$  va  $Ox$  o'qlarga parallel to'g'ri chiziqlar o'tkazamiz, ularning kesishgan nuqtasi izlanayotgan  $N$  nuqta bo'ladi, chunki  $\overrightarrow{ON} = \overrightarrow{ON}_1 + \overrightarrow{ON}_2 = x\vec{e}_1 + y\vec{e}_2$

Shunday qilib,  $(O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  ga nisbatan

$$N(x, y) \Leftrightarrow \overrightarrow{ON} = x\vec{e}_1 + y\vec{e}_2$$

$$\text{Agar } x=0 \text{ bo'lsa } \overrightarrow{ON} = y\vec{e}_2 \Rightarrow \overrightarrow{ON} \parallel x\vec{e}_1 \Rightarrow N \in oy$$

Agar  $y=0$  bo'lsa  $N \in ox$ , ya'ni  $Ox$  o'qida yotadi.

Shunday qilib, absissa o'qida yotgan nuqta koordinatalari  $(x, 0)$  va ordinata o'qida yotgan nuqtaning koordinatalari  $(0, y)$  bo'ladi. Koordinatalar boshining koordinatalari  $O(0, 0)$  bo'ladi.

Koordinat o'qlari tekislikni to'rtta qismga ajratadi. Har bir qismni chorak deyiladi.

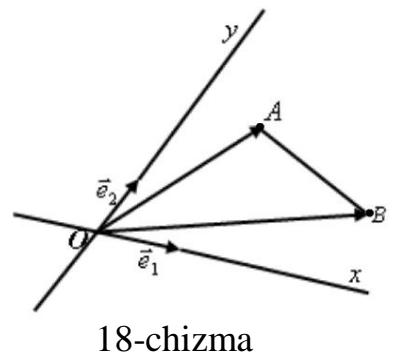
$M(x, y)$  nuqta koordinat o'qlarida yotmasa uning qaysi chorakda yotishini  $x, y$  sonlarning ishorasiga qarab aniqlash mumkin.

**1-masala.**  $AB$  vektoring boshi  $A(x_1, y_1)$  va oxiri  $B(x_2, y_2)$  koordinatalari bilan berilgan bo'lsa,  $\overrightarrow{AB}$  vektor koordinatasini toping.(18-chizma)

**Yechish:**

$$\overrightarrow{OA} = x_1 \vec{e}_1 + y_1 \vec{e}_2$$

$$\overrightarrow{OB} = x_2 \vec{e}_1 + y_2 \vec{e}_2 \quad \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} = (x_2 - x_1) \vec{e}_1 - (y_2 - y_1) \vec{e}_2$$



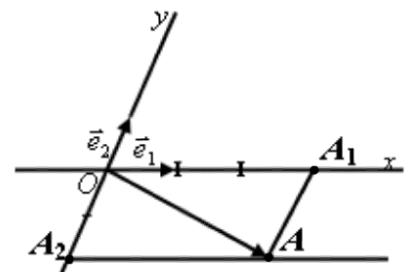
bundan  $\overrightarrow{AB}(x_2 - x_1; y_2 - y_1)$

**2-misol.** Affin koordinatalar sistemasi berilgan  $A(3, -2)$ ,  $B(0, 3)$ ,  $C(-2, 0)$  nuqtalarni yasang.

**Yechish.** A nuqtani yasash uchun  $\overrightarrow{OA} = 3\vec{e}_1 - 2\vec{e}_2$  vektorni yasaymiz.

Buning uchun  $O$  nuqtadan boshlab  $\vec{e}_1$  vektorga kollinear  $\overrightarrow{OA_1} = 3\vec{e}_1$  vektorni,  $\vec{e}_2$  vektorga kollinear  $\overrightarrow{OA_2} = -2\vec{e}_2$  vektorlarni yasaymiz.

Bu vektorlarning yig'indisini yasasak  $\overrightarrow{OA}$  vektorga ega bo'lamiz va  $A$  nuqtani topamiz.



19-chizma

**Kesmani berilgan nisbatda bo'lish.**

Bizga  $Oxy$  tekislikda ikkita turli  $A_1(x_1; y_1)$  va  $A_2(x_2; y_2)$  nuqtalar berilgan bo'lsin.  $A_1A_2$  kesmani  $\lambda_1 : \lambda_2$  nisbatda bo'lувчи  $A$  nuqtaning  $x$  va  $y$  koordinatalarini topaylik.

Aytaylik  $A_1A_2$  kesma  $x$  o'qiga parallel bo'lmasin.  $A_1, A, A_2$  nuqtalarning  $y$  o'qdagi proyeksiyalari mos ravishda  $\overline{A_1A}, \overline{A}, \overline{A_2}$  bo'lsin. U holda

$$\frac{A_1A}{AA_2} = \frac{\overline{A_1A}}{\overline{AA_2}} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$$

o'rinnligidan va  $\overline{A_1A} = |y_1 - y|, \overline{AA_2} = |y - y_2|$  ekanidan quyidagiga ega bo'lamiz.

$$\frac{|y_1 - y|}{|y - y_2|} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$$

$\bar{A}$  nuqta  $\bar{A}_1$  va  $\bar{A}_2$  nuqtalar orasida yotganidan  $y_1 - y$  va  $y - y_2$  ifodalar bir xil ishorali bo'ladi. Demak

$$\frac{|y_1 - y|}{|y - y_2|} = \frac{y_1 - y}{y - y_2} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$$

Bundan  $y$  ni topsak:

$$y = \frac{\lambda_2 y_1 + \lambda_1 y_2}{\lambda_2 + \lambda_1}$$

Xuddi shunga o'xshash

$$x = \frac{\lambda_2 x_1 + \lambda_1 x_2}{\lambda_2 + \lambda_1}$$

Qisqalik uchun  $\frac{\lambda_1}{\lambda_2 + \lambda_1} = t$  u holda  $\frac{\lambda_2}{\lambda_2 + \lambda_1} = 1 - t$

Yuqoridagi belgilashlarga ko'ra

$$x = (1-t)x_1 + tx_2, y = (1-t)y_1 + ty_2 \quad 0 \leq t \leq 1$$

Tekislikni  $A$  va  $B$  nuqtalari va  $\lambda \neq -1$  haqiqiy son berilgan bo'lsin.

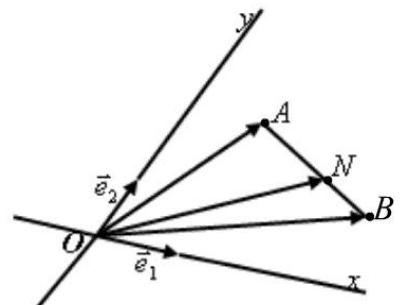
**Ta'rif.** Agar  $\vec{AN} = \lambda \vec{NB}$  (9.1)

shart o'rinali bo'lsa, u holda  $N$  nuqta  $AB$  kesmani berilgan  $\lambda$  nisbatda bo'ladi deyiladi.

$\lambda$  sonni uchta  $A, B, N$  nuqtalarning oddiy nisbati deyiladi va  $\lambda = (AB, N)$  ko'rinishda yoziladi. (20-chizma)

Agar  $\lambda > 0$  bo'lsa,  $\vec{AN}$  va  $\vec{NB}$  vektorlar bir xil yo'nalgan bo'ladi,  $N \in \overleftrightarrow{AB}$  kesmada yotadi, agar  $\lambda < 0$  bo'lsa,  $N \notin \overleftrightarrow{AB}$ .  $\vec{AN}$  va  $\vec{NB}$  vektorlar qarama-qarshi yo'nalgan bo'ladi.

$A(x_1, y_1), B(x_2, y_2), N(x, y)$  koordinatalarga ega bo'lsin.



20-chizma

Bo'lувчи  $N$  nuqtani koordinatalarini topaylik.

$$\vec{AN}(x - x_1, y - y_1), \vec{NB}(x_2 - x, y_2 - y)$$

(9.1) formuladan foydalanib quyidagini yozamiz.

$$x - x_1 = \lambda(x_2 - x)$$

---

<sup>1</sup> *Bibliography* Csaba Vincze and Laszlo Kozma "College Geometry" March 27,2014 pp.161-170 mazmun – mohiyatidan foydalanildi

$$y - y_1 = \lambda(y_2 - y_1)$$

Bundan:

$$\begin{aligned} x &= \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda} \\ y &= \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda} \end{aligned} \quad (9.2)$$

(9.2) formula berilgan kesmani  $\lambda$  nisbatda bo'lувчи nuqta koordinatalarini topish formulasidir.

Agar  $\lambda=1$  bo'lsa, u holda  $N$  nuqta berilgan kesmani teng ikkiga bo'ladi, (9.2)

$$\begin{aligned} x &= \frac{x_1 + x_2}{2} \\ \text{formula quyidagi} \quad y &= \frac{y_1 + y_2}{2} \end{aligned} \quad (9.3)$$

ko'rinishda bo'lib, uni kesma o'rtasining koordinatalarini topish formulasini deyiladi.

**1-misol.** Uchlari  $A(1, -2)$ ,  $B(0, 5)$ ,  $C(-2, 3)$  nuqtalarda bo'lgan uchburchak medianalarining kesishgan nuqtasini toping.

**Yechish**  $AD$  mediana  $D(x, y)$  nuqta  $BC$  tomon o'rta nuqtasi  $x_D=-1$ ,  $y_D=4$ ,  $D(-1, 4)$ .

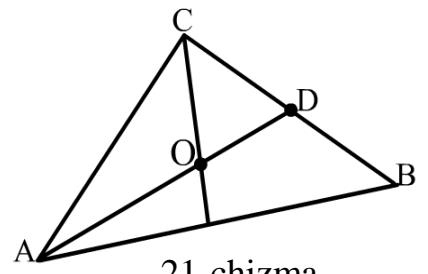
Uchburchak medianalar kesishgan nuqtasi  $O(x, y)$  bo'lsin, u holda

$$\frac{AO}{OD} = \lambda = 2 : 1, \lambda = 2$$

$$x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda} = \frac{1 + 2(-1)}{3} = -\frac{1}{3}$$

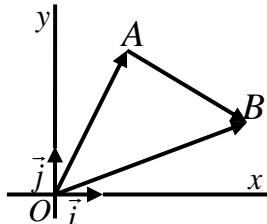
$$y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda} = \frac{2 + 2 \cdot 4}{3} = \frac{10}{3}$$

Demak,  $O(-\frac{1}{3}, \frac{10}{3})$ .



### To'g'ri burchakli Dekart koordinatalar sistemasi.

Affin koordinatalar sistemasining  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  koordinat vektori ortogonal bazisni tashkil qilsa, ya'ni  $\vec{e}_1 \perp \vec{e}_2$ ,  $|\vec{e}_1| = |\vec{e}_2| = 1$  bo'lsa, u holda affin koordinatalar sistemasi



22-chizma

dekart koordinatalar sistemasi bo'ladi. Bunday koordinatalar sistemasini  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  ko'rinishida belgilaymiz (22-chizma).

Bu yerda  $i^2 = j^2 = 1$ ,  $\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$ .

Dekart koordinat sistemasi affin koordinatalar sistemasining xususiy holi bo'lgani uchun affin koordinatalar sistemasiga nisbatan o'rinali mulohazalar Dekart koordinatalar sistemasida ham o'z kuchini saqlaydi.

Ammo dekart koordinatalar sistemada o'rinali bo'lgan ba'zi mulohazalar affinda o'rinali bo'lavermaydi.

### Ikki nuqta orasidagi masofa.

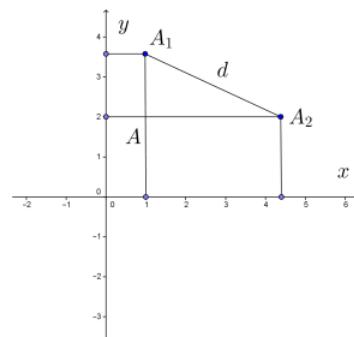


Figure 15.8: Distance of two points

**Bizga  $Oxy$  tekislikda  $A_1(x_1; y_1)$  va  $A_2(x_2; y_2)$  nuqtalar berilgan bo'lsin. Bu  $A_1$  va  $A_2$  nuqtalar orasidagi masofa ularning koordinatalariga bog'liqdir.**

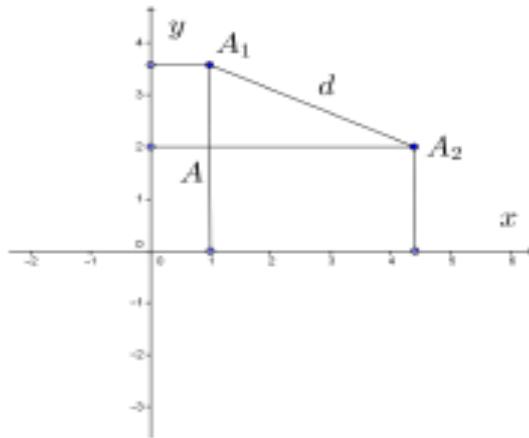
Aytaylik  $x_1 \neq y_1$  va  $x_2 \neq y_2$  bo'lsin.  $A_1$  va  $A_2$  nuqtalardan koordinata o'qlariga parallel to'g'ri chiziqlar o'tkazamiz (o'tkazilgan parallel to'g'ri chiziqlar  $A$  nuqtada kesishsin). U holda  $A$  va  $A_1$  nuqtalar orasidagi masofa  $|y - y_1|$  ga,  $A$  va  $A_2$  nuqtalar orasidagi masofa esa  $|x - x_1|$  ga teng bo'ladi. Hosil bo'lgan  $A_1AA_2$  uchburchak to'g'ri burchakli ekanidan Pifagor teoremasiga ko'ra:

$$(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 = d^2 \quad (*)$$

(\*) formula tekislikda ikkita nuqta orasidagi masofani aniqlaydi.<sup>2</sup>

---

<sup>2</sup> Bibliography Csaba Vincze and Laszlo Kozma "College Geometry" March 27,2014 pp.166-167, mazmun – mohiyatidan foydalanildi



### 15.8 chizma

Tekislikda to'g'ri burchakli ( $O, \vec{i}, \vec{j}$ ) dekart koordinatalar sistemasi berilgan bo'lsin. Bu koordinatalar sistemasiga nisbatan  $A(x_1, y_1)$  va  $B(x_2, y_2)$  nuqtalar koordinatalari bilan berilgan (21-chizma).

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OA} &= x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} \\ \overrightarrow{OB} &= x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j}\end{aligned}\quad (11.1)$$

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} = (x_2 - x_1) \vec{i} + (y_2 - y_1) \vec{j}.$$

$$\text{Bundan } \overrightarrow{AB} = (x_2 - x_1; y_2 - y_1).$$

Ikkita  $A$  va  $B$  nuqtalar orasidagi masofa deb,  $\overrightarrow{AB}$  vektor moduliga  $|\overrightarrow{AB}|$  aytildi va  $\rho(A, B) = AB = |\overrightarrow{AB}|$  ko'rinishida yoziladi.

$$\rho(A, B) = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{\overrightarrow{AB}^2} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2} \quad (11.2)$$

Shunday qilib  $A$  va  $B$  nuqtalar orasidagi masofa (11.2) formula bilan hisoblanadi.

**1-masala.**  $A(-1, 0)$  va  $B(2, 3)$  nuqtalar orasidagi masofani hisoblang.

**Yechish** (11.2) formuladan topamiz.

$$AB = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(2 - (-1))^2 + (3 - 0)^2} = \sqrt{9 + 9} = 3\sqrt{2}.$$

**2-masala.** Uchburchak uchlarining koordinatalari to'g'ri burchakli dekart koordinatalar sistemasida  $A(3, 2)$ ,  $B(6, 5)$ ,  $C(1, 10)$  berilgan. Uchburchakning to'g'ri burchakli uchburchak ekanligini isbotlang.

**Yechish** Uchburchak tomonlarini topamiz.

$$|\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(6-3)^2 + (5-2)^2} = \sqrt{3^2 + 3^2} = 3\sqrt{2}$$

$$|\overrightarrow{BC}| = \sqrt{(1-6)^2 + (10-5)^2} = \sqrt{5^2 + 5^2} = 5\sqrt{2}$$

$$|\overrightarrow{AC}| = \sqrt{(1-3)^2 + (10-2)^2} = \sqrt{(-2)^2 + 9^2} = 2\sqrt{17}$$

$$\overrightarrow{AB}^2 + \overrightarrow{BC}^2 = \overrightarrow{AC}^2 \text{ ikkinchi tomondan}$$

$$\overrightarrow{AB}(3,3), \overrightarrow{BC}(-5,5) \quad \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{BC} = -15 + 15 = 0, \Rightarrow \angle B = 90^\circ.$$

### Tekislikning yo'nalishi (orientatsiyasi).

Ikki o'lchovli  $V$  vektor fazoning ikkita bazisi  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ ,  $(\vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  bo'lsin. Ikkinchi bazis vektorlarini birinchi bazis vektorlari bo'yicha yozamiz.

$$\begin{aligned}\vec{e}'_1 &= a_1 \vec{e}_1 + b_1 \vec{e}_2 \\ \vec{e}'_2 &= a_2 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2\end{aligned}\tag{12.1}$$

$\vec{e}'_1$  va  $\vec{e}'_2$  vektorlarining koordinatalaridan  $\begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}$  jadval tuzamiz, bu jadvalni ikkinchi tartibli kvadratik matritsa deyiladi.

Bu matritsanı birinchi bazisdan ikkinchi bazisga o'tish matritsasi deb ham ataladi.

$$C = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}\tag{12.2}$$

$a_1b_2 - b_1a_2$  son (12.2) matritsa determinanti deyiladi va

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = a_1b_2 - b_1a_2\tag{12.3}$$

ko'rinishda yoziladi.

$$(12.2) \text{ da } \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} \neq 0. \text{ Agar } \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = 0 \quad a_1b_2 - b_1a_2 = 0 \text{ bo'lsa, u holda } \frac{\vec{a}_1}{\vec{a}_2} = \frac{\vec{b}_1}{\vec{b}_2} = \lambda,$$

$\vec{a}_1 = \lambda \vec{a}_2, \vec{b}_1 = \lambda \vec{b}_2$ . Demak,  $\vec{e}'_1 = \lambda \vec{e}'_2$ . Bundan esa  $(\vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  bazis vektorlarning kollinearligi kelib chiqadi. Bu esa ziddiyatdir.

$V_2$  fazoda cheksiz ko'p bazislar mavjud bo'lib, bulardan ikkitasini olaylik va ularni  $B_1(\vec{e}_1, \vec{e}_2), B_2(\vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  deb belgilaylik.

**1-ta'rif.** Agar  $B_1$  bazisdan  $B_2$  bazisga o'tish matritsasining determinantı  $\Delta > 0$  bo'lsa,  $B_1$  va  $B_2$  bazislar bir xil yo'nalishli yoki bir xil ismli deyiladi. Agar  $\Delta < 0$  bo'lsa,  $B_1$  va  $B_2$  lar har xil yo'nalishli yoki har xil ismli deyiladi.

Bu kiritilgan yangi tushuncha ushbu xossalarga ega:

1<sup>0</sup>. Ixtiyoriy  $B$  bazis o'zi-o'zi bilan bir xil ismlidir.

Haqiqatan,  $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$  bazis vektorlarini o'zini – o'zi bilan yoyib yozamiz.

$$\vec{e}'_1 = 1\vec{e}_1 + 0\vec{e}_2;$$

$$\vec{e}'_2 = 0\vec{e}_1 + 1\vec{e}_2.$$

$B \rightarrow B$  o'tish matritsasi  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  bo'lib, uning determinanti

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 > 0$$

2<sup>0</sup>. Agar  $B_1$  va  $B_2$  lar bir xil ismli bo'lsa,  $B_2$  va  $B_1$  lar ham bir xil ismlidir.

3<sup>0</sup>. Agar  $B_1$  bazis bilan  $B_2$  bazis va  $B_2$  bazis bilan  $B_3$  bazislar bir xil ismli bo'lsa, u holda  $B_1$  va  $B_3$  bazislar ham bir xil ismli bo'ladi.

2<sup>0</sup>, 3<sup>0</sup> xossalarning isboti o'quvchilarga havola qilamiz.

Tekislikdagi barcha bazislarni bir ismlilik tushunchasiga asoslanib, ikki sinfga ajrataylik. Bu sinflarning biriga tegishli barcha bazislar o'zaro bir ismli bo'lib, har xil sinfga tegishli ikki bazis bir ismli bo'lmaydi.

Shu sinflarning har biri orientatsiya (yo'nalish) deb atalib, undagi bazislarni orientatsiyalangan bazislar deyiladi.

Ba'zan bu sinflarni bir – biridan farqlash uchun o'ng orientatsiyalangan yoki chap orientatsiyalangan deb yuritiladi.

Bazis orientatsiyasi ma'lum bo'lgan tekislik orientatsiyalangan (yo'nalishga ega) tekislik deyiladi.

Agar  $B = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ ,  $B' = (\vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  bazislar bir xil (qarama-qarshi) orientatsiyalangan bo'lsa,  $(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  va  $(0, \vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  koordinatalar sistemasi bir xil (qarama-qarshi) orientatsiyalangan deyiladi.

Odatda  $(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  koordinatalar sistemasida  $\vec{e}_1$  vektorni  $0$  nuqta atrofida  $\vec{e}_2$  vektor ustiga tushishi uchun qisqa yo'l bo'yicha burish soat mili harakatiga teskari bo'lsa, musbat orientatsiyali deyiladi.

**3-misol.** Tekislikda  $(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  va  $(0, \vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  affin koordinatalar sistemasi berilgan.  $0=0'$ ,  $\vec{e}'_1=\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}'_2=-\vec{e}_2$  bo'lsa, koordinatalar sistemasini yo'nalishlarini aniqlang.

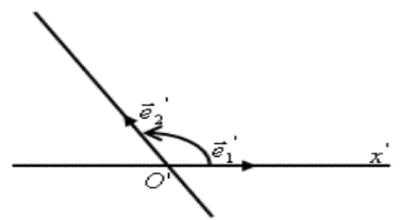
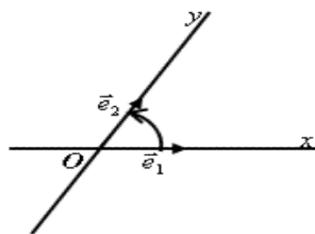
**Yechish**  $\vec{e}'_1 = 1\vec{e}_1 - 0\vec{e}_2$ ;  
 $\vec{e}'_2 = 0\vec{e}_1 - 1\vec{e}_2$ .

$B$  bazisdan  $B'$  bazisga o'tish matritsasining determinanti,  $\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -1 < 0$ .

Demak,  $(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$ ,  $(0, \vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$  affin koordinatalar sistemasi qarama -qarshi yo'nalgan.

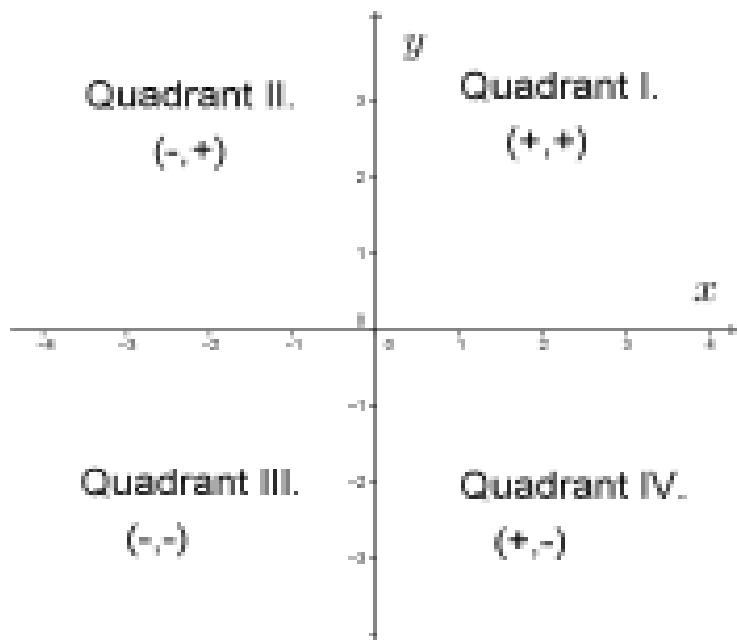
23-chizmada

$(0, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  va  $(0, \vec{e}'_1, \vec{e}'_2)$   
affin koordinatalar  
sistemasi bir xil  
orientatsiyalangan.



23-chizma

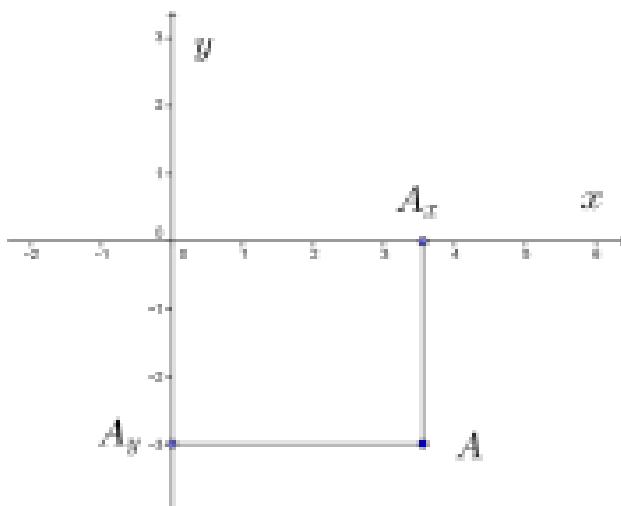
### Tekislikda koordinatalar sistemasi.



Faraz qilaylik dekart koordinatalar sistemasida  $x > 0$  va  $y < 0$  sonlari

berilgan bo'lsin. Absissa o'qining musbat yo'nalishida koordinatalar boshidan  $x$  masofada yotgan nuqtani  $A_x$  orqali, Ordinata o'qining manfiy yo'nalishida koordinatalar boshidan  $|y|$  masofada yotgan nuqtani  $A_y$  orqali belgilaymiz.  $A_x$  va  $A_y$  nuqtalardan  $y$  va  $x$  o'qlariga o'tkazilgan parallel to'g'ri chiziqlar  $A$  nuqtada kesishsin. Natijada bu nuqta  $x$  absissali va  $y$  ordinatali nuqta deyiladi. Xuddi shunga o'xshash ixtiyoriy ishorali koordinatalarni aniqlash mumkin.

Dekart koordinatalar sistemasidagi  $A$  nuqtaning abscissa va ordinatalarini topish uchun quyidagi ishni amalga oshiramiz:<sup>3</sup>



**15.4 chizma**

---

<sup>3</sup> Bibliography Csaba Vincze and Laszlo Kozma "College Geometry" March 27,2014 pp.163 mazmun – mohiyatidan foydalanildi